

Український державний університет залізничного транспорту
Кафедра "Автоматика та комп'ютерне телекерування рухом поїздів"

Затверджую
Проректор з наукової роботи
_____ Г.Л. Ватуля
"___" _____ 2020 року

ПЛАН РОБОТИ СТУДЕНТСЬКОГО ГУРТКА
НА 2020-2021 НАВЧАЛЬНИЙ РІК

№	Тема заняття	Дата	Кількість годин	Відповідальний керівник
1	2	3	4	5
1.	Ідентифікація рухомого складу. Побудова технічного завдання	09.2020	4	Змій С.О.
2.	Ідентифікація рухомого складу. Дослідження апаратних можливостей	09.2020	4	Змій С.О.
3.	Ідентифікація рухомого складу. Дослідження програмних продуктів	10.2020	4	Змій С.О.
4.	Ідентифікація рухомого складу. Робота з потоковим зображенням	10.2020		Змій С.О.
5.	Розроблення моделі у Unity Pro	11.2020		Змій С.О.
6.	Моделювання системи керування станцією	11.2020	4	Змій С.О.
7.	Особливості моделювання систем та пристроїв у ePlan	12.2020	4	Лапко А.О.
8.	Побудова моделі шафи системи лічення вісей у ePlan	12.2020	4	Лапко А.О.
9.	Моделювання шафи системи лічення вісей у ePlan	02.2021	4	Лапко А.О.
10.	Особливості моделювання у Unity Pro	02.2021	4	Змій С.О.
11.	Розроблення моделей керування двигунами у Unity Pro	03.2021	4	Змій С.О.
12.	Реалізація моделей керування двигунами	03.2021	4	Змій С.О.
13.	Фізичні основи підключення контролерів до мережі	04.2021	4	Змій С.О.
14.	Розроблення моделі системи керування станцією	04.2021	4	Змій С.О.
15.	Особливості моделювання систем та пристроїв у Concept	05.2021	4	Ушаков М.В.
16.	Особливості моделювання систем та пристроїв у ХВТ-L1000	06.2021	4	Ушаков М.В.
17.	Наукова робота	Впродовж року		
18.	Розроблення патентів	Впродовж року		

ЗАТВЕРДЖУЮ:

Склав: _____ Змій С.О.

01.09.2020

Завідувач кафедри _____ Бойнік А.Б.